

## 5. Regimul electrostatic și magnetostatic

În regim variabil în timp câmpul electric și magnetic se intercondiționează reciproc alcătuind un câmp electromagnetic.

În regim staționar (curent continuu), mărimile de stare sunt invariabile în timp și studiul câmpului electric și magnetic se poate face separat. În acest regim câmpul electric din medii conductoare generează curent electric și este însoțit de degajare de căldură în mediul conductor.

Un sistem fizic format din corpuri imobile ( $\bar{v} = 0$ ) încărcate cu sarcini invariabile în timp ( $\frac{\partial}{\partial t} = 0$ ) creează un *câmp electrostatic*. În regim *electrostatic* mărimile magnetice de stare sunt nule iar mărimile electrice de stare (ale corpurilor și ale câmpului) sunt invariabile în timp; într-un astfel de regim nu există schimburi de energie între componentele sistemului. Neexistând câmp electrostatic și nici curent electric în interiorul corpurilor conductoare, nu au loc transformări energetice (dezvoltări de căldură). Practic, un câmp electrostatic este creat de *corpuri imobile încărcate cu sarcini invariabile în timp*. Deci condițiile de regim electrostatic sunt:

$$\frac{\partial}{\partial t} = 0; \quad \bar{v} = 0; \quad \bar{J} = 0; \quad \bar{B} = \bar{H} = 0 \quad (5.1)$$

În condițiile (5.1) legile vor avea forme particulare:

-) Din legea inducției electromagnetice, dacă  $\frac{\partial \bar{B}}{\partial t} = 0$ ,  $\bar{v} = 0$  rămâne:

$$\oint_{\Gamma} \bar{E} d\bar{\ell} = 0 \quad ; \quad \text{rot } \bar{E} = 0 \quad \leftrightarrow \quad \bar{E} = -\text{grad } V \quad (5.2)$$

Expresia (5.2) este *teorema potențialului electrostatic* sub formă integrală, respectiv locală. Mărimea "V" este *potențialul electrostatic*, câmpul electrostatic  $\bar{E}$  este un *câmp potențial* (care poate fi scris ca un gradient), circulația lui pe o curbă  $\Gamma$  închisă este nulă iar între două puncte 1 și 2 circulația nu depinde de drumul de integrare:

$$\int_1^2 \bar{E} d\bar{\ell} = \int_1^2 -\nabla V d\bar{\ell} = -\int_1^2 dV = V_1 - V_2 \quad (5.3)$$

-) Legea fluxului electric are aceeași formulare și în regim electrostatic:

$$\int_{\Sigma} \bar{D} d\bar{s} = q_{\Sigma} \quad ; \quad \text{div } \bar{D} = \rho_v \text{ (sau 0)} \quad ; \quad \text{div}_s \bar{D} = D_{n_2} - D_{n_1} = \rho_s \text{ (sau 0)} \quad (5.4)$$

-) Legea legăturii în câmp electric :

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad ; \quad \left[ \vec{P}_t = \epsilon_0 \chi_e \vec{E} \quad ; \quad \vec{D} = \epsilon \vec{E} \right] \quad (5.5)$$

Celelalte legi nu prezintă interes în studiul regimului electrostatic .

### 5.1 Teorema potențialului electrostatic

Deoarece în regim electrostatic mărimile de stare ale câmpului electric și ale corpurilor sunt invariabile în timp, starea electrostatică a unui sistem fizic (corpuri+câmp) se poate menține fără aport de energie din exterior. Pentru o sarcină punctiformă expresia câmpului electric creat este :

$$\vec{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}}{r^3} \quad (5.6)$$

Să arătăm că și în acest caz este verificată expresia teoremei (5.2):

$$\left\{ \begin{aligned} \oint_{\Gamma} \vec{E} \cdot d\vec{\ell} &= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_{\Gamma} \frac{\vec{r} \cdot d\vec{\ell}}{r^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_{\Gamma} \frac{r \, dr}{r^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \oint_{\Gamma} d\left(\frac{1}{r}\right) = 0 \\ \text{rot} \vec{E} &= \nabla \times \left( \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}}{r^3} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \nabla \left( \frac{1}{r^3} \right) \times \vec{r} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{-3}{r^4} \left( \frac{\vec{r}}{r} \times \vec{r} \right) = 0 \\ dV &= -\vec{E} \cdot d\vec{r} = \frac{-q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r} \cdot d\vec{r}}{r^3} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\left(\frac{1}{r}\right) \rightarrow V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r} + C \end{aligned} \right. \quad (5.7)$$

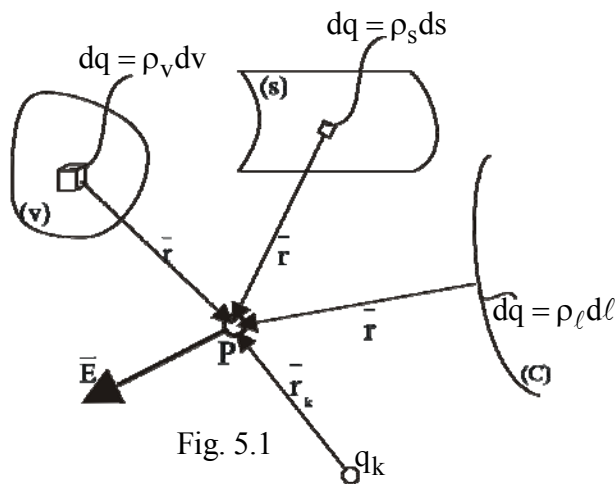


Fig. 5.1

Expresia locală

$\text{rot} \vec{E} = 0$  pune în evidență faptul că liniile lui  $\vec{E}$  sunt deschise, ele încep pe sarcini (+) și se termină pe sarcini (-). Expresia (5.7) a potențialului arată că dacă îl calculăm la distanță mare de sarcina punctiformă ( $r \rightarrow \infty$ ) atunci constanta de integrare este  $C = V_\infty$ .

La infinit depărtare

de  $q$  câmpul  $\vec{E}$  este nul și admitem că și  $V_\infty = 0$  ( $C = 0$ ) și în acest caz (sarcina punctiformă) expresia potențialului este:

$$V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \quad (5.8)$$

Alegerea punctului unde  $V = 0$  se numește *alegerea originii de potențial* față de care expresia (5.8) rămâne valabilă.

Dacă avem un sistem cu distribuțiile  $\rho_v$ ,  $\rho_s$ ,  $\rho_\ell$  și sarcini punctiforme  $q_k$  ca în figura 5.1, atunci câmpul rezultat în punctul P se scrie cu teorema superpoziției (vectoriale) a câmpurilor create de fiecare sarcină în parte (fiecare element  $dq$  creează câmp de forma 5.6 :  $d\vec{E} = \frac{dq}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{r}}{r^3}$  ),

deci:

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[ \int_V \frac{\rho_v \vec{r}}{r^3} dv + \int_S \frac{\rho_s \vec{r}}{r^3} ds + \int_C \frac{\rho_\ell \vec{r}}{r^3} d\ell + \sum_1^n \frac{q_k \vec{r}_k}{r_k^3} \right] \quad (5.9)$$

Expresia (5.9) este *expresia generală a câmpului electrostatic* creat de toate distribuțiile de sarcină (numit și câmp electric *coulombian* , expresia (5.6) se poate stabili pe baza forței de tip coulombian ). Punctul P în care calculăm câmpul  $\vec{E}$  nu poate fi în interiorul corpurilor încărcate, integralele din (5.9) nu ar mai fi convergente când  $r \rightarrow 0$ . Fiind integrale din funcții vectoriale ele trebuie calculate pe componente.

Dacă pentru o sarcină punctiformă potențialul electrostatic are expresia (5.8), atunci potențialul punctului P din figura 5.1. se obține tot printr-o superpoziție (scalară) a potențialelor create de fiecare sarcină în parte:

$$V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[ \int_V \frac{\rho_v dv}{r} + \int_S \frac{\rho_s ds}{r} + \int_C \frac{\rho_\ell d\ell}{r} + \sum_1^n \frac{q_k}{r_k} \right] \quad (5.10)$$

Expresia (5.10) este valabilă în raport cu originea de potențial la infinit (deci nici unul dintre corpurile din fig. 5.1 nu este infinit extins pentru a se păstra convenția  $V_\infty = 0$ ). Nici pentru calculul lui  $V$  cu (5.10) punctul P nu poate fi decât punct exterior tuturor corpurilor încărcate pentru ca integralele din (5.10) să fie convergente. Toate integralele din (5.10) sunt din funcții scalare, deci mai ușor de calculat ca (5.9), respectiv este mai indicat a se calcula prima dată  $V$  cu (5.10) și apoi  $\vec{E} = -\text{grad } V$ .

### 5.1.1 Proprietățile potențialului electric $V$

#### 1. Alegerea originii de potențial:

Dacă se cunoaște valoarea potențialului într-un punct  $P_0(V_{P_0})$ , atunci potențialul într-un punct oarecare  $P$  va fi:

$$V_P = V_{P_0} - \int_{P_0}^P \vec{E} \cdot d\vec{\ell} \quad (5.11)$$

Potențialul  $V_P$  caracterizează câmpul  $\vec{E}_P$  în fiecare punct și se poate determina cu aproximația unei constante  $V_{P_0}$ . Dacă se adoptă  $V_{P_0} = 0$ , atunci punctul  $P_0$  este considerat referință (origine de potențial). Alegerea originii de potențial se face în diverse moduri:

– pentru sistem restrâns de corpuri încărcate, originea de potențial se consideră punctul de la infinit, acolo  $E_\infty = 0$  și  $V_\infty = 0$

– pentru sisteme practice în care se precizează poziția corpurilor încărcate în raport cu pământul sau cu masa (carcasa aparatului) atunci originea de potențial se consideră pământul (masa)

– pentru probleme teoretice în care apar corpuri încărcate cu dimensiuni infinite (suprafețe încărcate infinit extinse, fire foarte lungi, etc) punctul origine de potențial se adoptă arbitrar și expresiile calculate pentru  $V$  trebuie precizat în raport cu care origine de potențial sunt adevărate.

#### 2. Valențele energetice ale potențialului

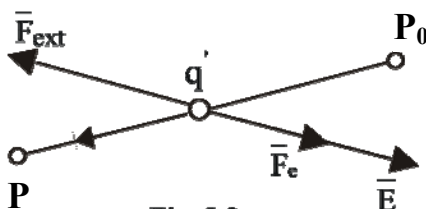


Fig 5.2

Pentru a deplasa o sarcină  $q'$  într-un câmp electrostatic  $\vec{E}$  din punctul origine de potențial  $P_0(V_{P_0} = 0)$  până într-un punct curent  $P$  din câmp, trebuie cheltuit un lucru mecanic:

$$L = \int_{P_0}^P \vec{F}_{\text{ext}} \cdot d\vec{\ell} = q' \int_{P_0}^P -\vec{E} \cdot d\vec{\ell} = q' V_P \quad (5.12)$$

Deci potențialul punctului  $P$  ( $V_P$ ) este egal numeric cu lucrul mecanic ce ar trebui efectuat de câmp pentru a deplasa unitatea de sarcină ( $q' = 1C$ ) din  $P$  în  $P_0$ , sau este egal numeric cu lucrul mecanic ce ar trebui efectuat din exterior pentru a deplasa unitatea de sarcină din  $P_0$  în  $P$ .

Potențialul nu este lucru mecanic, se măsoară în volți nu în jouli, numai este egal numeric cu el. În fiecare punct din câmp potențialul  $V$  are o valență energetică, el caracterizează energetic câmpul electrostatic din acel punct. Potențialul  $V$  arată care este potența câmpului în acel punct, respectiv capacitatea câmpului de a efectua lucru mecanic.

### 3. Proprietățile geometrice ale potențialului $V$

Legătura punctuală dintre câmpul  $\vec{E}$  și potențialul său  $V$ :

$$dV = -\vec{E} \cdot d\vec{\ell} \quad (5.13)$$

ne permite să interpretăm geometric această legătură:

- Suprafețele echipotențiale ( $V=\text{constant}$ ,  $dV=0$ ) înseamnă

$\vec{E} \cdot d\vec{\ell} = 0$ , respectiv  $\vec{E} \perp d\vec{\ell}$ , liniile câmpului  $\vec{E}$  sunt perpendiculare pe suprafețele echipotențiale (în care este conținut  $d\vec{\ell}$ ). Cunoșcând liniile (suprafețele) echipotențiale ale unui sistem, se pot trasa liniile de câmp  $\vec{E}$  ca fiind normale în orice punct cu suprafețele echipotențiale (figura 5.3).

Punctele unui corp conductor au legătură galvanică între ele, deci se află la același potențial. Rezultă că liniile câmpului electric întotdeauna ies și intră perpendicular pe suprafețele corpurilor conductoare încărcate cu sarcină.

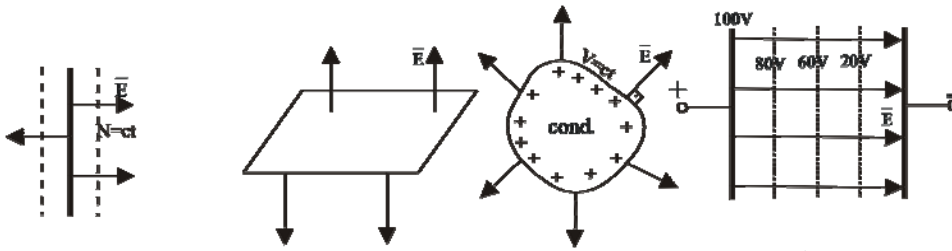


Fig 5.4

- În lungul liniilor de câmp electric ( $\vec{E} \uparrow \uparrow d\vec{\ell}$ ) avem:

$$dV = -\vec{E} \cdot d\vec{\ell} < 0 \quad (5.14)$$

Deci în lungul liniilor lui  $\vec{E}$  potențialul  $V$  scade sau reciproc, liniile lui  $\vec{E}$  sunt orientate dinspre regiunea cu potențial mai ridicat (mai pozitiv) spre cea cu potențial mai scăzut (figura 5.4).

- Fie două suprafețe echipotențiale între care diferența de potențial este de  $dV=\text{const}$ .

$$dV_{12} = E_1 \cdot \Delta_{12} = dV_{34} = E_2 \cdot \Delta_{34}$$

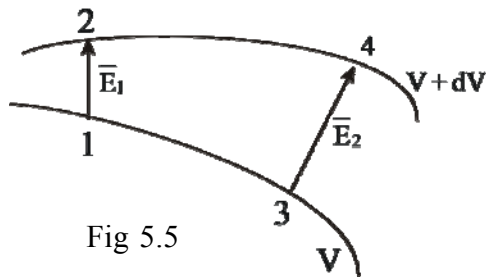


Fig 5.5

Cum în figura 5.5 distanța  $\Delta_{12} < \Delta_{34} \Rightarrow E_1 > E_2$

Câmpul electric este mare (intens) acolo unde suprafețele echipotențiale sunt mai apropiate. Dacă facem o analogie între spectrul unui câmp electrostatic (liniile câmpului  $\bar{E}$

corelate cu liniile echipotențiale  $V = \text{const.}$ ) și o problemă de cartografie în care *curbele de nivel* (ce unesc punctele de aceeași altitudine) sunt echivalentul *liniilor echipotențiale* (de același  $V$ ), atunci corespondența ar fi:

linii echipotențiale  $\leftrightarrow$  curbe de nivel  
intensitatea câmpului electrostatic  $\leftrightarrow$  panta terenului

Acolo unde curbele de nivel sunt apropiate, panta terenului este mare, acolo unde liniile echipotențiale sunt apropiate, intensitatea câmpului electric este mare.

#### 4. Ecuațiile satisfăcute de funcția $V$

Dacă  $\bar{E} = -\nabla V = -\text{grad} V$  și  $\text{div} \bar{E} = \frac{\rho_v}{\epsilon}$  (relația 3.10) atunci :

$$\text{div} \bar{E} = \nabla \bar{E} = \nabla (-\nabla V) = -\Delta V \rightarrow \Delta V = -\frac{\rho_v}{\epsilon} \quad (5.15)$$

respectiv potențialul electrostatic  $V$  este soluția unei ecuații cu derivate parțiale (5.15) *de tip Poisson*, pentru probleme interioare, respectiv în interiorul corpurilor încărcate cu sarcină.

Pe domenii exterioare, în exteriorul corpurilor încărcate ( $\rho_v = 0$ ) rămâne:

$$\Delta V = 0 \quad (5.16)$$

care este o ecuație cu derivate parțiale de ordinul doi, *de tip Laplace*.

Soluția ecuațiilor (5.15) și (5.16) este univocă dacă sunt precizate *condițiile la limită* pe frontiera  $\Sigma$  a domeniului de câmp  $v_\Sigma$ . Aceste condiții sunt de trei feluri:

- condiții de *speța întâi* (de tip Dirichlet) când se cunoaște potențialul  $V$  pe frontiera domeniului:  $V_\Sigma = f_D$ . Dacă  $V_\Sigma = 0$ , avem o condiție Dirichlet omogenă sau  $V_\Sigma = \text{const}$ , care presupune că frontiera  $\Sigma$  este o suprafață conductoare.

- condiții de *speța a doua* (de tip Neumann) când se cunoaște componenta normală a inducției electrice pe frontiera  $\Sigma$ :  $(D_n)_\Sigma = f_N$  sau  $\left(\frac{\partial V}{\partial n}\right)_\Sigma = \frac{1}{\varepsilon} f_N$ , deci derivata după normala exterioară la  $\Sigma$  a potențialului  $V$ , care este componenta normală a câmpului electric :  $E_n = \frac{\partial V}{\partial n}$ . O condiție Neumann omogenă  $D_n|_\Sigma = 0$  precizează că fluxul electric prin frontiera  $\Sigma$  este nul.
- condiții de frontieră *mixte* (de tip Robin) când se cunoaște potențialul pe o parte  $\Sigma_D$  din frontieră și componenta  $\frac{\partial V}{\partial n}$  pe cealaltă parte  $\Sigma_N$  a frontierei ( $\Sigma_D \cup \Sigma_N = \Sigma$ ).

Dacă mediul nu este omogen ( $\varepsilon \neq \text{const}$ ) atunci:  $\vec{D} = \varepsilon \vec{E} = \varepsilon(-\nabla V)$  iar:  $\text{div} \vec{D} = \rho_v \rightarrow \nabla[\varepsilon(-\nabla V)] = \rho_v \rightarrow \varepsilon \Delta V + \text{grad} V \cdot \text{grad} \varepsilon = -\rho_v$  (5.17)

Ecuția (5.17) pe care o satisface funcția  $V$  în medii neomogene este o ecuație specială de potențial, căreia i se asociază aceleași trei genuri de condiții la limită. Dacă  $\varepsilon = \text{const}$  ( $\text{grad} \varepsilon = 0$ ) ecuația (5.17) se reduce la (5.15) pentru probleme interioare sau la (5.16) pentru probleme exterioare.

Scrise în coordonate carteziane, respectiv cilindrice, ecuația (5.15) devine

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = \frac{-1}{\varepsilon} \rho_v \quad (\text{sau } 0) \quad (5.15')$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial V}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 V}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = \frac{-1}{\varepsilon} \rho_v \quad (\text{sau } 0) \quad (5.15'')$$

Funcția  $V$  soluție a ecuațiilor precedente este o funcție continuă în orice punct din spațiu, chiar și pentru o discontinuitate  $V_{\text{stânga}} = V_{\text{dreapta}}$ . Dacă  $V$  ar prezenta discontinuități (salturi), în acel punct  $\vec{E} = -\nabla V$  ar deveni infinit; cum câmpuri electrice infinite nu există, nici potențiale electrice discontinui nu pot exista.

### Potențialul și câmpul unui dipol electric

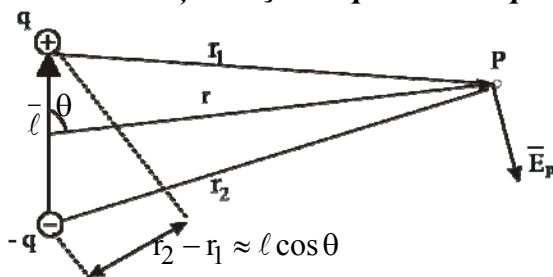


Fig 5.6

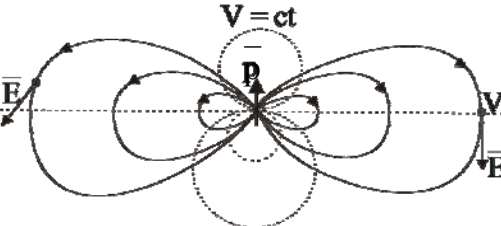
Două sarcini  $\pm q$  aflate la distanța  $\ell$  și pentru care  $\vec{p}_d = q\vec{\ell} = \text{const}$  este *momentul dipolului*, formează un dipol electric. Potențialul punctului P din figura 5.6 este:

$$V_p = V_1 + V_2 = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2} \quad (5.18)$$

Dacă ținem seama că  $\frac{\ell}{r} \ll 1 \rightarrow r_2 - r_1 = \ell \cos \theta$  și  $r_1 r_2 = r^2$

$$V_p = \frac{q \ell \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3} \quad (5.19)$$

Se observă că planul median  $\left( \theta = \frac{\pi}{2} \right)$  este un plan echipotențial având  $V = 0$  și de asemenea punctele foarte îndepărtate ( $r \rightarrow \infty$ ) sunt tot de potențial nul. Intensitatea câmpului electric în punctul P este:



$$\vec{E} = -\text{grad} V = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \text{grad} \left( \frac{\vec{p} \cdot \vec{r}}{r^3} \right) \quad (5.20)$$

$$\begin{cases} \nabla(\vec{p} \cdot \vec{r}) = \vec{i} p_x + \vec{j} p_y + \vec{k} p_z = \vec{p} \\ \nabla\left(\frac{1}{r^3}\right) = \frac{-3}{r^4} \frac{\vec{r}}{r} = \frac{-3}{r^5} \vec{r} \end{cases}$$

Fig 5.7

Înlocuind în (5.20)

Se obține expresia câmpului  $\vec{E}$

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[ 3 \frac{(\vec{p} \cdot \vec{r}) \vec{r}}{r^5} - \frac{\vec{p}}{r^3} \right] \quad (5.21)$$

Spre deosebire de câmpul unei sarcini punctiforme care scade cu  $r^2$ , câmpul unui dipol scade cu  $r^3$ , este foarte intens lângă dipol și nu mai are o simetrie sferică, valoarea sa nu depinde numai de  $r$  ci și de direcția razei vectoriale  $\vec{r}$ . Liniile de câmp electric și liniile echipotențiale ale unui dipol electric au geometria din figura 5.7.

## 5.2 Capacități electrice

Un sistem format din două corpuri conductoare omogene, încărcate cu sarcini electrice egale și de semn contrar ( $q_1 = -q_2 = q$ ) și separate printr-un dielectric omogen sau neomogen, dar pasiv (neîncărcat cu sarcină  $\rho_v = 0$  și nepolarizat permanent  $\vec{P}_p = 0$ ) formează un *condensator electric*.

*Capacitatea electrică* a condensatorului este mărimea pozitivă definită ca raportul dintre sarcina unuia dintre conductoare (numit armătură) și tensiunea dintre armături:



$$C = \frac{q_1}{V_1 - V_2} = \frac{q_1}{U_{12}} = \frac{q_2}{U_{21}} = \frac{q}{U} \quad \left[ \frac{C}{V} = F \right] \quad (5.22)$$

Practic, cele două conductoare formează un condensator, dacă aplicând o tensiune între armături, ele creează un *câmp electric complet* (toate liniile de câmp ce pleacă de pe o armătură ajung pe cealaltă).

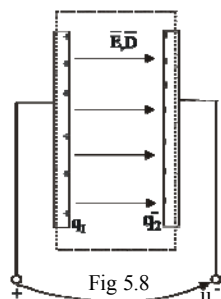


Fig. 5.8

Alegem o suprafață închisă  $\Sigma$  (figura 5.8) ce trece prin cele două armături (unde  $\vec{D} = \epsilon \vec{E} = 0$ ) și se închide în exterior astfel încât să nu intersecteze liniile de câmp. Atunci:

$$\Psi_{\Sigma} = q_{\Sigma} = 0 \rightarrow q_{\Sigma} = q_1 + q_2 = 0 \rightarrow q_1 = -q_2 \quad (5.23)$$

Deci dacă  $q_1 = -q_2$  condensatorul creează un câmp electric complet.

Capacitatea unui condensator (5.22) este o mărime pozitivă definită ca raportul dintre  $q$  și  $U$  dar nu depinde nici de  $q$  nici de  $U$  (dacă dielectricul este liniar  $\epsilon \neq \epsilon(E)$ ) ci depinde de:

- *geometria condensatorului* (forma și dimensiunea armăturilor, distanța dintre ele, nu contează materialul și nici grosimea lor)
- *proprietățile electrice* ale dielectricului ( $\epsilon_r$ ). Calculul capacității se poate face prin algoritmi prezentați în schema din figura 5.8'.

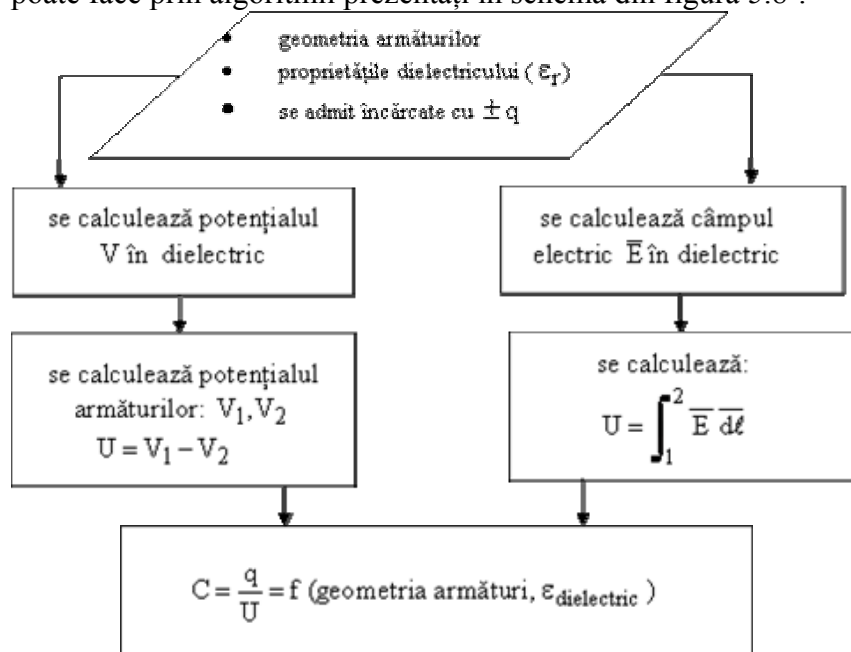
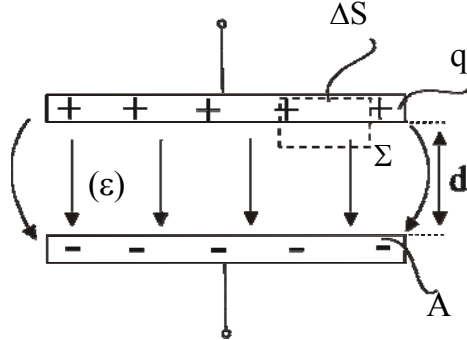


Fig.5.8'

### 1. Condensatorul plan

Dacă distanța între armături este mică și neglijăm efectul de margine atunci câmpul electric este uniform.



Pentru o suprafață închisă  $\Sigma$  având aria cuprinsă în câmp  $\Delta S$ , aplicăm legea fluxului electric:

$$\Psi_{\Sigma} = \int_{\Sigma} \vec{D} \cdot d\vec{s} = \int_{\Sigma} D ds = D \cdot \Delta S = \Delta q$$

Fig 5.9

$$D = \frac{\Delta q}{\Delta S} = \rho_s = \frac{q}{A} \rightarrow E = \frac{D}{\epsilon} = \frac{\rho_s}{\epsilon} = \frac{q}{\epsilon A} \quad (5.24)$$

Mergând pe algoritmul din dreapta al fig. 5.8' calculăm succesiv:

$$U = \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = Ed = \frac{qd}{\epsilon A} \rightarrow C = \frac{q}{U} = \frac{\epsilon A}{d} \quad (5.25)$$

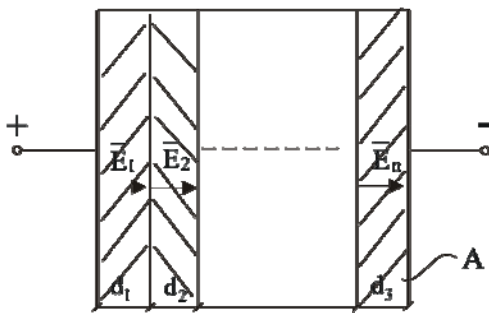


Fig 5.10

Expresia (5.25) rămâne valabilă și pentru condensatoare cu armături curbe, dacă distanța dintre armături este mică față de raza de curbură a armăturilor.

Dacă condensatorul plan are dielectricul format din mai multe straturi (figura 5.10), la trecerea prin suprafețele de discontinuitate dintre straturi se conservă  $D_n$  :

$$D_{n1} = D_{n2} = \dots = D_{nn} \rightarrow D_1 = D_2 = \dots = D_n = \frac{q}{A} \quad (5.26)$$

iar intensitățile câmpului sunt:

$$E_1 = \frac{D_1}{\epsilon_1} = \frac{q}{\epsilon_1 A}; \dots \dots E_n = \frac{D_n}{\epsilon_n} = \frac{q}{\epsilon_n A} \quad (5.27)$$

Tensiunea dintre armături are expresia:

$$U = \int_1^n \overline{E} \, d\overline{\ell} = \int_1^2 \overline{E}_1 \, d\overline{\ell} + \int_2^3 \overline{E}_2 \, d\overline{\ell} + \dots + \int_{n-1}^n \overline{E}_n \, d\overline{\ell} =$$

$$= \frac{q}{A} \left( \frac{d_1}{\varepsilon_1} + \frac{d_2}{\varepsilon_2} + \dots \right) = \frac{q}{A} \sum_1^n \frac{d_k}{\varepsilon_k} \quad (5.28)$$

$$C = \frac{q}{U} = \frac{A}{\sum_1^n \frac{d_k}{\varepsilon_k}} \quad (5.29)$$

Expresia (5.29) a capacității pune în evidență faptul că acest condensator (fig. 5.10) poate fi privit și ca un ansamblu de  $n$  condensatoare legate în serie.

## 2. Condensatorul cilindric

Armăturile sunt doi cilindri coaxiali (figura 5.11) de lungime  $\ell$  și raze  $r_1$  și  $r_2$ , dielectricul are permitivitate  $\varepsilon$ . Aplicăm legea fluxului electric pentru suprafața cilindrică  $\Sigma$  având  $r \in (r_1, r_2)$ :

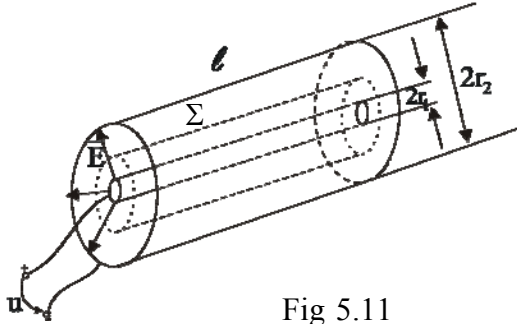


Fig 5.11

$$\psi_{\Sigma} = \int_{\Sigma} \overline{D} \, d\overline{s} = D \int_{\Sigma_{\text{lat}}} ds = D \cdot 2\pi r \ell = q \quad (5.30)$$

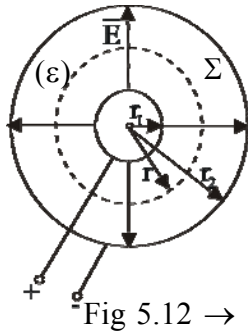
$$D = \frac{q}{2\pi r \ell} = \frac{\rho \ell}{2\pi r} \quad \rightarrow \quad E = \frac{D}{\varepsilon} = \frac{q}{2\pi \varepsilon r \ell} \quad \rightarrow$$

$$\rightarrow \quad U = \int_1^2 \overline{E} \, d\overline{\ell} = \frac{q}{2\pi \varepsilon \ell} \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r} = \frac{q}{2\pi \varepsilon \ell} \ln \frac{r_2}{r_1} \quad (5.31)$$

Capacitatea condensatorului cilindric va avea expresia:

$$C = \frac{q}{U} = \frac{2\pi \varepsilon \ell}{\ln \frac{r_2}{r_1}} \quad (5.32)$$

### 3. Condensatorul sferic



Armăturile sunt două sfere concentrice cu razele  $r_1$  și  $r_2$  iar suprafața  $\Sigma$  este o sferă intermediară:

$$\psi_{\Sigma} = \int_{\Sigma} \overline{D} \, d\overline{s} = D \int_{\Sigma} ds = D \cdot 4\pi r^2 = q \rightarrow$$

$$D = \frac{q}{4\pi r^2} \rightarrow E = \frac{D}{\epsilon} \rightarrow u = \int_1^2 \overline{E} d\overline{l} = \frac{q}{4\pi\epsilon} \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2} \quad (5.33)$$

Capacitatea condensatorului sferic are expresia :

$$C = \frac{q}{u} = 4\pi\epsilon \frac{r_1 r_2}{r_2 - r_1} \quad (5.34)$$

Capacitatea unei sfere de rază  $r_1$  izolată (capacitatea este formată în raport cu infinitul) se obține din expresia (5.34) dacă  $r_2 \rightarrow \infty$  :

$$C_{\text{sferă}} = 4\pi\epsilon r_1 \quad (5.35)$$

Dacă  $L$  este lungimea unei linii de câmp electric dintre cele două armături iar  $A$  este aria unei suprafețe echipotențiale între armături, atunci elastața  $S = \frac{1}{C}$  a condensatorului se poate evalua succesiv sub forma:

$$S = \frac{u}{q} = \int_1^2 \frac{\overline{E} \, d\overline{l}}{\int_A \overline{D} \, d\overline{s}} = \int_1^2 \frac{E \, d\ell}{\epsilon E A} = \int_1^2 \frac{d\ell}{\epsilon A} \quad (5.36)$$

Capacitatea va avea o expresie reciprocă cu (5.36), de forma:

$$C = \int_A \frac{\epsilon dA}{\ell} \quad (5.36)$$

Expresiile (5.35) și (5.36) permit să extindem *metoda tuburilor și feliilor* (3.86, 3.88) la calculul capacităților și elastațelor.

Dacă regiunea dintre armături o împărțim în tuburi de flux electric elementare cu secțiunea  $ds$ , luate în lungul liniilor de câmp  $\overline{E}$ , atunci capacitatea unui tub este:

$$dC_{\text{tub}} = \frac{\epsilon \, dA}{\ell_{\text{tub}}} \rightarrow C = \int dC = \int_A \frac{\epsilon \, dA}{\ell} \quad (5.37)$$

O felie din dielectric de grosime  $d\ell$  luată  $\perp$  pe linia de câmp  $\vec{E}$  va avea elastața:

$$dS_{\text{felie}} = \frac{d\ell}{\epsilon A} \rightarrow S = \int_1^2 dS = \int_1^2 \frac{d\ell}{\epsilon A} \quad (5.38)$$

Dacă funcția „ $\ell$ ” din (5.37) sau  $A$  din (5.38) sunt greu de evaluat pentru un dispozitiv cu geometrie neregulată, atunci tuburile și feliile nu se vor lua înfinitesimale, tuburile vor avea secțiunile  $\Delta A_k$  și lungimile  $\ell_k$  iar feliile vor avea grosimile  $\Delta \ell_k$  și secțiunile  $A_k$ , respectiv:

$$S = \frac{1}{C} = \sum_{k=1}^n \frac{\Delta \ell_k}{\epsilon_k A_k} ; \quad C = \sum_{k=1}^n \frac{\epsilon_k \Delta A_k}{\ell_k} \quad (5.39)$$

### Aplicații:

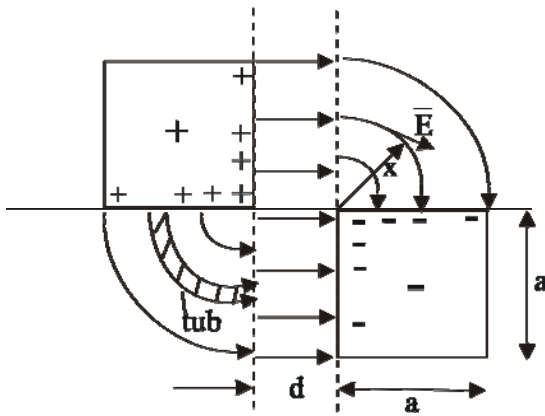


Fig. 5.13

1. Două bare conductoare de lungime  $\ell$  și secțiune pătratică cu latura „ $a$ ” sunt plasate ca în figura 5.13 și alimentate cu tensiunea continuă  $U$ . Să se determine:

- expresia câmpului electric creat  $\vec{E}$
- expresia densității de sarcină  $\rho_s$  pe suprafața barei
- capacitatea formată de cele două bare

- a) Aproximăm liniile de câmp electric prin segmente de dreaptă de lungime „ $d$ ” între planele de bază formate într-o secțiune  $\perp$  pe bare

$$U = \int_1^2 \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = E \int_1^2 d\ell = E \left( d + \frac{\pi}{2} x \right) \rightarrow E = \frac{U}{d + \frac{\pi}{2} x} \quad (5.40)$$

și prin arce de cerc cu raze  $x$  ( $x \in (0, a)$ ). Tensiunea între cele două bare este  $U$  indiferent în lungul cărei linii de câmp electric este calculată:

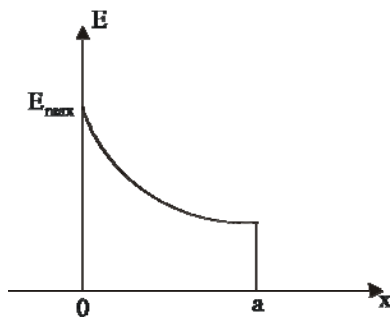


Fig 5.14

Cel mai intens câmp electric se obține pentru  $x = 0$  (de fapt acolo unde este cea mai scurtă linie de câmp).

b) Densitatea sarcinii pe suprafața barelor se obține pe baza relației (3.15) ca fiind:

$$\rho_s = D = \epsilon_0 E = \frac{\epsilon_0 U}{d + \frac{\pi}{2} x} \quad (5.41)$$

deci maximă acolo unde și câmpul electric este maxim ( $x=0$ ).

c) Capacitatea dispozitivului o putem calcula „clasic” :

$$q = \int \rho_s ds = \int_0^a \frac{\epsilon_0 U}{d + \frac{\pi}{2} x} (\ell dx) = 2 \frac{\epsilon_0 U \ell}{\pi} \ln \left( 1 + \frac{\pi a}{2d} \right) \rightarrow$$

$$\rightarrow C = \frac{q}{U} = 2 \frac{\epsilon_0 \ell}{\pi} \ln \left( 1 + \frac{\pi a}{2d} \right) \quad (5.42)$$

sau, considerăm un tub de flux cu secțiunea  $ds = \ell dx$  luat în lungimea liniilor de câmp. Capacitatea tubului este :

$$dC_{\text{tub}} = \frac{\epsilon_0 ds}{\ell} = \frac{\epsilon_0 (\ell dx)}{d + \frac{\pi}{2} x} \rightarrow C = \int_0^a \frac{\epsilon_0 \ell dx}{d + \frac{\pi}{2} x} = 2 \frac{\epsilon_0 \ell}{\pi} \ln \left( 1 + \frac{\pi a}{2d} \right) \quad (5.43)$$

Capacitatea totală este formată din două capacități de forma (5.43) și formate între fețele de sus și de jos ale dispozitivului din figura 5.13.

$$C_t = 2C = \frac{4\epsilon_0 \ell}{\pi} \ln \left( 1 + \frac{\pi a}{2d} \right) \quad (5.44)$$

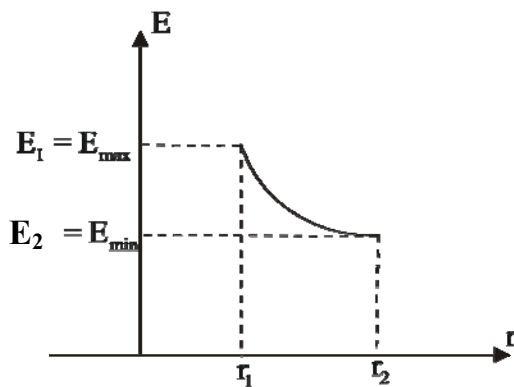


Fig 5.15

2. Un izolator cilindric este realizat din mai multe straturi concentrice separate prin foițe conductoare. Să se determine în ce condiții straturile de izolație vor fi uniform solícitate (același câmp  $\vec{E}$ ), indiferent de poziția (raza) lor.

Pentru un condensator cilindric capacitatea are expresia (5.32) iar repartitia câmpului electric între armături este:

$$q = CU = \frac{2\pi\epsilon\ell}{\ln \frac{r_2}{r_1}} U \rightarrow E = \frac{q}{2\pi\epsilon\ell r} = \frac{U}{\ln \frac{r_2}{r_1}} \cdot \frac{1}{r} \quad (5.45)$$

Câmpul are valoare maximă lângă armătura interioară ( $r = r_1$ ) și minimă lângă cea exterioară ( $r = r_2$ ) ca în figura 5.15.

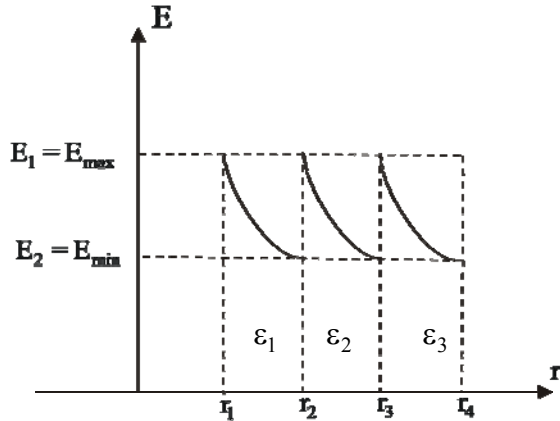


Fig 5.16

Pentru un condensator cilindric cu mai multe straturi se poate realiza solicitarea uniformă a acestor straturi (între aceleași limite  $E_{\max} - E_{\min}$ ) indiferent de poziția straturilor (figura 5.16).

a) dacă toate straturile au aceeași lungime  $\ell_k = \ell = \text{const}$  atunci:

$$E_k = \frac{q}{2\pi\epsilon_k \ell_k r_k} = \text{const} \quad (5.46)$$

și vom avea solicitare uniformă dacă  $\epsilon_k r_k = \text{const}$ , deci straturile de lângă armătura interioară ( $r_k = \text{mic}$ ) să aibă calități izolatoare mari ( $\epsilon_k = \text{mare}$ ) astfel ca  $\epsilon_k r_k = \text{const}$ .

b) dacă însă toate straturile sunt realizate din același material  $\epsilon_k = \epsilon = \text{const}$  și sunt la fel de groase  $\Delta r_k = \text{const} = \Delta r$ , atunci

pentru a realiza condiția  $E_k = \text{const}$  în fiecare strat (conform 5.46) trebuie

$$\text{ca: } \ell_k r_k = \text{const}, \text{ respectiv, } \ell_k = \frac{\text{const}}{r_k} \quad (5.47)$$

deci lungimea straturilor trebuie să aibă o variație hiperbolică cu raza acestora ca în figura 5.17.

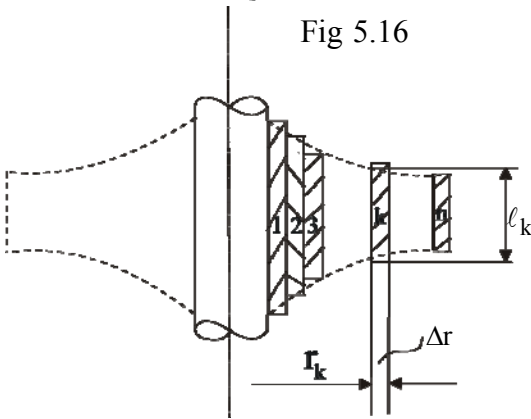
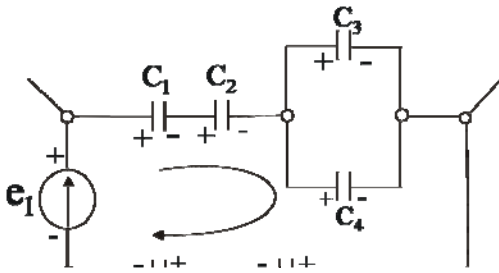


Fig 5.17

3. Pentru o rețea oarecare de capacități aflate într-o anumită conexiune (figura 5.18) sarcina acumulată într-un nod este nulă ( $q_{\text{nod}} = 0$ ) iar teorema



potențialului electrostatic aplicată pe o curbă închisă  $\Gamma$  va fi:

$$e_{\Gamma} = \sum_{k \in \text{ochi}} u_k^{\pm}$$

În nodul (a) se scrie:

$$-q_2 + q_3 + q_4 = 0 \quad (5.48)$$

Pe ochiul  $\Gamma$  avem:

$$U_1 + U_2 + U_3 + U_5 + U_6 = e_1 \quad (5.49)$$

Relații de forma (5.48) se scriu în  $(n-1)$  noduri iar de forma (5.49) pe  $o = \ell - n + 1$  ochiuri independente. Condensatoarele în serie se încarcă cu aceeași sarcină ( $q_1 = q_2$ ,  $q_5 = q_6$ ) iar cele în paralel cu aceeași tensiune între armături ( $U_3 = U_4$ ).

### 5.3 Relațiile lui Maxwell privitoare la capacități

Relațiile lui Maxwell privitoare la capacități (sau Mehrleistersysteme = sisteme cu mai multe conductoare) exprimă relațiile ce există între *sarcinile corpurilor conductoare* și *potențialele acestora* (când avem un sistem de  $n$  corpuri conductoare încărcate și aflate „în prezență”, respectiv se influențează reciproc) prin intermediul unor mărimi ce depind de geometria sistemului de corpuri și de proprietățile electrice ( $\epsilon$ ) ale mediului dielectric ce le separă.

Cu aceste relații se pot determina sarcinile și potențialele corpurilor din sistem fără a fi necesară cunoașterea câmpului electric ce se stabilește între corpuri. Dacă pentru un condensator avem:  $q_1 = C(V_1 - V_2)$ ;  $q_2 = C(V_2 - V_1)$ , atunci pentru un sistem de  $n$  corpuri putem scrie :

$$\begin{cases} V_1 = \alpha_{11}q_1 + \alpha_{12}q_2 + \dots + \alpha_{1n}q_n \\ V_2 = \alpha_{21}q_1 + \alpha_{22}q_2 + \dots + \alpha_{2n}q_n \\ \dots \\ V_n = \alpha_{n1}q_1 + \alpha_{n2}q_2 + \dots + \alpha_{nn}q_n \end{cases} \quad (5.50)$$

Termenul ( $\alpha_{11}q_1$ ) arată contribuția propriei sarcini la potențialul  $V_1$  și acest